

Datenblatt zur Handhabungsaufgabe

roTeg AG

Roboter Technologie
Brennaborstr. 54
D-44149 Dortmund

Tel. +49 (0) 231 / 725 795-0
Fax: +49 (0) 231 / 725 795-10

Datum: _____

Firma/Branche: _____

Ansprechpartner1/Funktion: _____

Ansprechpartner2/Funktion: _____

Straße/Nr.: _____

PLZ/Ort: _____

Telefon/FAX: _____

1. Aufgabe

Palettieren Kommissionieren Depalettieren Sonstige: _____

2. Wie wird die Aufgabe zurzeit ausgeführt?

Manuell Automatisch Wenn manuell, wie viel Beschäftigte? _____

3. Schichtbetrieb

Einschicht Mehrschicht Wenn Mehrschicht, wie viel Schichten: _____

4. Umgebungseigenschaften (z.B. extreme Luftfeuchtigkeit, extreme Hitze/Kälte, ...)

5. Handhabungsobjekte

Kartonagen offene Trays Zuschnitte Säcke
 Schachteln Mehrwegboxen Eimer Sonstige: _____

6. Daten der Handhabungsobjekte (Produktmuster)

| | Länge [mm] | Breite [mm] | Höhe [mm] | Gewicht [kg] | | Länge [mm] | Breite [mm] | Höhe [mm] | Gewicht [kg] |
|---|---------------|----------------|--------------|-----------------|---|---------------|----------------|--------------|-----------------|
| 1 | | | | | 5 | | | | |
| 2 | | | | | 6 | | | | |
| 3 | | | | | 7 | | | | |
| 4 | | | | | 8 | | | | |

7. Leistung (z.B.: Stück / Stunde)

8. Palettierhöhe

Palettierhöhe (inkl. Palette) von _____ mm wird benötigt.

9. Welche Ladungsträger werden genutzt?

EURO Palette Industrie Palette Sonstige: _____

Anzahl Palettenplätze: _____

10. Spezifikation Software:

(Lagenbilder, Signalaustausch, Schnittstellen)

11. Zusätzliche Fördertechnik erforderlich/ erwünscht?

ja nein

Wenn ja, welche: (z.B. Produkt- oder Palettenförderung, gewünschte Komponenten):

Höhe Fördertechnikanschluss an der Schnittstelle: _____

12. Allgemeine Prozessbeschreibung

13. Skizzen

z.B.: Hallenlayout, Abmessungen, sonstige Restriktionen, Bilder (bitte separat beifügen)

Verfügbare Raumhöhe: _____

14. Planungshorizont

Budget/gewünschter Realisationszeitpunkt

15. Wie sind Sie auf uns aufmerksam geworden?

Presse Internet Messe sonstiges: _____

16. Sonstiges

